

电子科技大学

2015 年攻读硕士学位研究生入学考试试题

考试科目：858 信号与系统

注：所有答案必须写在答题纸上，写在试卷或草稿纸上均无效。

一、单项选择题（共 25 分，每题 5 分）

- 下面说法正确的是（ ）
 - 连续时间周期信号与连续时间周期信号的和一定是周期信号
 - 离散时间周期信号与离散时间周期信号的和一定是周期信号
 - 非周期信号通过线性时不变系统，输出一定是非周期信号
 - 周期信号通过线性时不变系统，输出可能是非周期信号
- 已知信号 $\int_0^6 x(t)(d(2-2t)+u_1(t))dt = 2$ ，则 $x(t)$ 是可能是下面哪个信号（ ）
 - $x(t) = 2t$
 - $x(t) = 2(t+1)u(t+1)$
 - $x(t) = 4t^2$
 - $x(t) = e^t$
- 信号 $Ev\{\cos(4\pi t)u(t)\}$ 的基本周期是（ ）
 - 0.5
 - 0.25
 - 1
 - 不是周期
- 下列离散时间信号中，振荡频率最高的信号是（ ）
 - $\cos\frac{\pi}{2}n$
 - $\cos\frac{\pi}{3}n$
 - $\cos\frac{4\pi}{5}n$
 - $e^{j\frac{\pi}{3}n}$
- 已知信号 $x(t)$ 的傅立叶变换为 $X(j\omega)$ ，则信号 $x(2t)e^{-j2t}$ 的傅立叶变换是（ ）
 - $\frac{1}{2}X\left(\frac{\omega+4}{2}\right)$
 - $\frac{1}{2}X\left(\frac{\omega-4}{2}\right)$
 - $\frac{1}{2}X\left(\frac{\omega-2}{2}\right)$
 - $\frac{1}{2}X\left(\frac{\omega+2}{2}\right)$

二、填空题（共 20 分，每题 5 分）

- 离散时间线性时不变系统，如果输入信号 $x[n]$ 和单位冲击响应 $h[n]$ 均为时限信号，满足 $\begin{cases} x[n] \neq 0 & 0 \leq n \leq L-1 \\ x[n] = 0 & \text{其它 } n \text{ 值} \end{cases}$ 和 $\begin{cases} h[n] \neq 0 & 0 \leq n \leq M-1 \\ h[n] = 0 & \text{其它 } n \text{ 值} \end{cases}$ ，则输出 $y[n]$ 不为 0 的点数最多为_____。
- 已知连续时间线性时不变系统的单位阶跃响应为 $s(t) = e^{-t}u(t)$ ，则该系统的单位冲击响应 $h(t)$ 为_____。
- $x(t)$ 的拉普拉斯变换 $X(s)$ 存在，且 $X(s)$ 为有理表达式，在有限的 S 平面内，只存在 4 个极点，分别为 $S=1$ ， $S=1+j$ ， $S=1-j$ ， $S=2$ ，则收敛域的可能情况有_____种。
- 若信号 $x(t)$ 是有限频带信号，其频带宽度为 10π ，即傅立叶变换 $X(j\omega) = 0 \quad |\omega| > 10\pi$ ，则信号 $x^2\left(\frac{t}{3}\right)$ 的频带宽度为_____。

三、(8分) 已知系统的闭式表达为 $y(t) = \begin{cases} Ev\{x(t)\} & x(t) > 0 \\ od\{x(t)\} & x(t) \leq 0 \end{cases}$, 请确定

- (1) 系统是否为因果系统?
- (2) 系统是否为稳定系统?
- (3) 系统是否为线性系统?
- (4) 系统是否为时不变系统?

四、(10分) 已知离散时间线性时不变系统的频率响应 $H(e^{j\omega})$ 如图 1 所示, 输入信号

$$x[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} 2^{-n+4k} u(n-4k), \text{ 求输出信号 } y[n]$$

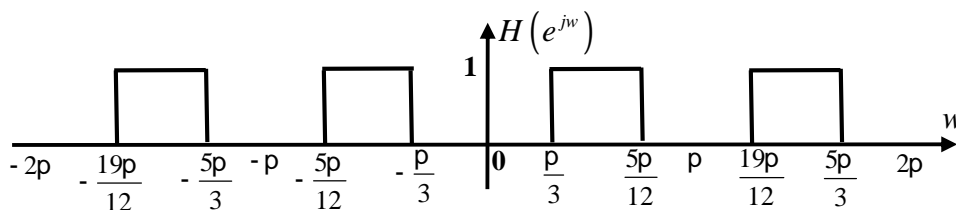


图 1

五、(12分) 已知信号 $x_1(t) = \frac{e^{-t}}{2} + \frac{1}{2} \delta(t)$ 如图 2 所示,

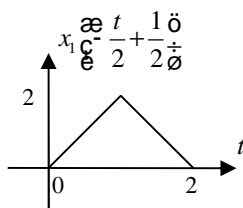


图 2

- (1) 画出 $x_1(t)$ 的图形
- (2) 画出连续时间信号 $x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x_1(t-k)$ 的图形
- (3) 求 $x(t)$ 的傅立叶变换

六、(15分) 有一个连续时间系统如图 3 所示, 其中, $h_1(t) = \frac{\sin 2pt}{pt}$, $p(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t-kT)$,

$$\text{若信号 } x(t) = \frac{\sin^2 pt}{pt^2}$$

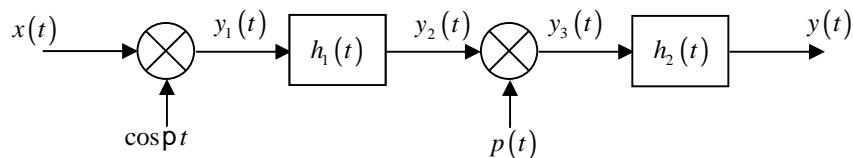


图 3

- (1) 画出 $y_1(t)$, $y_2(t)$ 的频谱
- (2) 若要从 $y_3(t)$ 中无失真的还原出 $y_2(t)$, 则采样周期 T 应该满足什么条件?
- (3) 如果 $T = 0.4s$, 画出 $y_3(t)$ 的频谱

(4) 若要从 $y_3(t)$ 中恢复出 $y_2(t)$ ，确定线性时不变系统 $h_2(t)$ 的频率响应 $H_2(j\omega)$

七、(10分) 已知一个连续时间线性时不变系统是稳定系统，系统的单位冲击响应为偶信号，系统函数为 $H(S)$ ，并满足下面条件，确定该系统的系统函数及收敛域。

- (1) $H(S)$ 在有限的 S 平面内只有 4 个极点，没有零点
- (2) $h(-t)$ 的拉普拉斯变换的一个极点为 $S=1$
- (3) $h(t)e^{j2t}$ 的拉普拉斯变换的一个极点为 $S=0$
- (4) $H(0) = \frac{1}{4}$

八、(12分) 已知连续时间信号 $x(t)$ 如图 4 所示，求

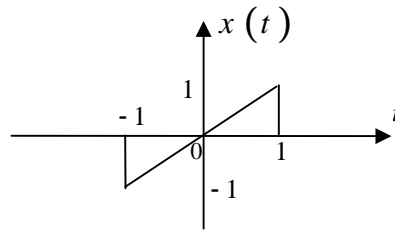


图 4

- (1) $\oint_{\sigma}^{+\infty} X(j(\omega - 2)) d\omega$
- (2) $\left. \frac{dX(j\omega)}{d\omega} \right|_{\omega=0}$
- (3) $\oint_{\sigma}^{+\infty} X \frac{\partial}{\partial \omega} \left(\frac{\partial}{\partial \omega} \right)^2 d\omega$

九、(8分) 已知信号 $x[n]$ 为因果信号，且 $x[n] = 2^n u[n-1]$ ，求 $\sum_{k=0}^n x[k]$ 的 Z 变换

十、(15分) 已知连续时间线性时不变系统可由线性常系数微分方程

$$\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + a \frac{dy(t)}{dt} + by(t) = 3 \frac{dx(t)}{dt} + 2x(t)$$

确定。若输入 $x(t) = e^{4t}$ 时，输出 $y(t) = \frac{7}{3} e^{4t}$ ，输入

$$x(t) = e^{3t} \text{ 时，输出 } y(t) = \frac{11}{2} e^{3t}$$

- (1) 求系数 a, b 的值
- (2) 求系统的系统函数 $H(S)$ ，画出该系统函数对应的零极点图
- (3) 求系统的单位冲击响应 $h(t)$
- (4) 判断系统的因果性和稳定性
- (5) 若输入 $x(t) = e^{2t} u(t)$ ，求系统的输出

十一、(15分) 已知离散时间线性时不变系统的系统框图如图5所示

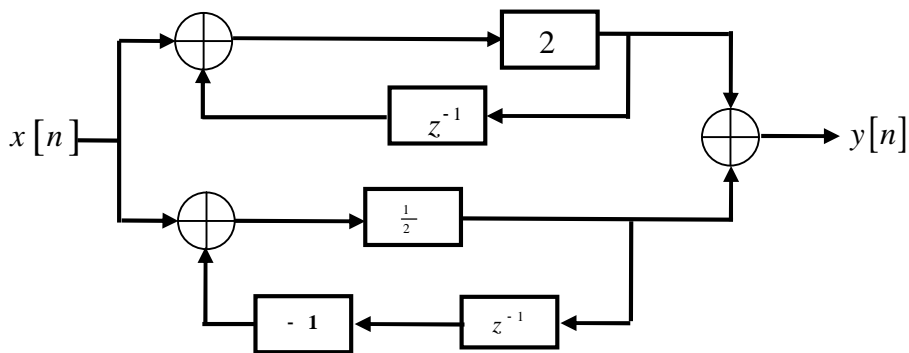


图5

- (1) 若已知 $h[n]$ 的傅立叶变换存在, 求该系统的系统函数, 并画出零极图
- (2) 求该系统的单位冲击响应
- (3) 判断该系统的因果性和稳定性
- (4) 求输入 $x[n] = \cos \rho n$ 时的输出 $y[n]$
- (5) 写出表示该系统的线性常系数差分方程